



Kolloquium

Ansteuerungseinheit für Ladeboxen für E-Autos

VON FELIX SEIBT

Inhaltsverzeichnis

- ▶ Problemstellung
- ▶ Wahl des Protokolls
- ▶ Protokoll (OCPP)
- ▶ Wahl der Wallbox
- ▶ Wahl der Ansteuerungseinheit
- ▶ Programmierung
- ▶ Ergebnis
- ▶ Fazit

Problemstellung

- ▶ Ansteuerungseinheit entwickeln
- ▶ Oft verwendetes Protokoll
- ▶ Relevante Daten lesen und schreiben
- ▶ einfachen Benutzeroberfläche

Wahl des Protokolls

- ▶ Auswahlmöglichkeiten
- ▶ EEBUS, Modbus, TCP, MQTT, RTU(Grundlage Modbus)
- ▶ OCPP 1.6 (8 / 10 Fälle)
- ▶ Unterschied Soap und JSON
- ▶ OCPP 1.6 J auf 2.0.1J upgraden

Protokoll (OCPP)

- ▶ OCPP Server wartet auf Verbindungsanfrage
- ▶ Empfängt regelmäßig Nachrichten (Heartbeat)
- ▶ Statusupdate, Start / Stopp Transaktion
- ▶ Kann Befehle senden (Start Stopp)
- ▶ Status Nachrichten triggern

Wahl der Wallbox

- ▶ Unterstützung des OCPP 1.6 - Protokolls
- ▶ Ladeleistung 11kW (möglich zwischen 3,7 kW und 22 kW)
- ▶ DC-Fehlerstromerkennung
- ▶ optional, Autorisierungsmöglichkeit



Wahl der Wallbox

7

- ▶ WB24 der EC Serie
- ▶ Modulare Bauweise
- ▶ einfache Erweiterung der Funktionalität
- ▶ Ladestecker mitinbegriffen (Typ2)
- ▶ Bei Bedarf einzelne Bauteile zum ersetzen



Wahl der Wallbox

8

- ▶ ABB Hauptschalter
- ▶ 12 V Netzteil
- ▶ Messtromwandler
- ▶ Laderegler mit Schnittstelle



Wahl der Ansteuerungseinheit

- ▶ Einplatinencomputer
- ▶ Große Auswahl
- ▶ Unihiker, AUSUS Thinker Borad, Banana Pi, Rockpi(Win10)
- ▶ Entscheidung für Raspberry Pi 4B → zugehöriges Display
- ▶ Keine größere Vielzahl an ungenutzten Ein- und Ausgängen

Programmierung

10

- ▶ Programmiersprache Python gewählt
- ▶ Einfache Syntax
- ▶ Umfangreiche Bibliotheken
- ▶ Dynamische Typisierung

- ▶ Alternativen Java, C#, C++,
Webserver mit HTML, CSS und JavaScript

Programmierung

11

- ▶ 2 Python Skripte
- ▶ Webinterface
- ▶ OCPP-Webserver

- ▶ Verbindung zwischen beiden Skripten durch RabbitMQ
- ▶ Webserver Flexibilität

Dashboard Verlauf_Ladeleistung

Aktueller Status

Wallbox abschalten Wallbox einschalten aktualisieren

leerer Status
kein Status Connector 0
kein Status Connector 1

Programmierung

- ▶ Parallel Ausführung der Prozesse
- ▶ OCPP (Nachrichten Verarbeitung und OCPP –Part)
- ▶ Web (Nachrichten und Webinterface zur Verfügung stellen)

Konfiguration der Wallbox

14

- ▶ Verbindung zur Wallbox (über Ethernet, IP-Adresse oder Hostname)
- ▶ Anmelden
Standard Anmeldedaten:
User: operator,
Password: yellow_zone)

Konfiguration der Wallbox

15

BACKEND

Verbindung

Verbindungstyp

OCPP

OCPP ChargeBoxIdentity (ChargePointID)

OCPP Modus

WebSockets JSON OCPP URL des Backends

Websockets-Proxy

WebSockets Keep-Alive-Intervall

HTTP Basic Authentication Passwort

Heartbeat Nachrichten immer senden

Sende informative StatusNotifications

Sende StatusNotifications für Fehler

USB-Fehler über StatusNotifications senden

Strategie für StatusNotification-Zustandsübergänge

Langes Abrufen von Konfigurationsschlüsseln erlauben

Laden unterbinden bei andauernder Backend-Störung

Zustand 'verfügbar' gegenüber dem Backend erzwingen

Andere

Timeout der Backend-Verbindung

Anzahl der Versandversuche von transaktionsrelevanten Nachrichten

Anzahl der Sendeversuche von transaktionsrelevanten Eichrecht Nachrichten

SSL Modus als Client

TCP Watchdog Timeout

Backend-Verbindungsausfall als Fehler signalisieren

Ergebnis

16

- ▶ Software der Ansteuerungseinheit auf dem Raspberry Pi
- ▶ Webinterface zum Steuern der Wallbox
- ▶ Webinterface zeigt aktuelle Daten der Wallbox an
- ▶ Wallbox mit 11 kW Leistung und OCPP 1.6 verwendet
- ▶ Demo im Labor und der Praxis

- ▶ viele Wallboxen und Ansteuerungseinheiten
- ▶ Protokolle für Wallboxen herstellerübergreifende Nutzung
- ▶ Einbindung in ein dezentrales Lastmanagement
- ▶ Steuern je nach Modell nur ein / aus
- ▶ Leistung drosseln

Danke für ihre Aufmerksamkeit!